

CONDOR / -XL

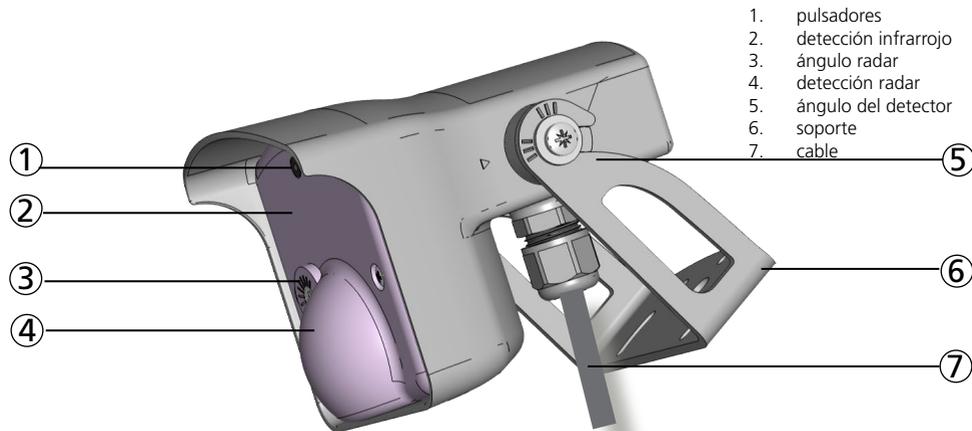
Otro uso del detector está fuera del propósito permitido y no puede garantizarse por el fabricante. El fabricante declina toda responsabilidad por instalaciones o ajustes incorrectos del detector.

DETECTOR DE MOVIMIENTO Y PRESENCIA PARA PUERTAS AUTOMÁTICAS INDUSTRIALES

CONDOR: para montaje estándar (3,5 - 6 m de altura)

CONDOR XL: para montaje a bajas alturas (2 - 3,5 m)

DESCRIPCIÓN



ESPECIFICACIONES TÉCNICAS

Alimentación:	12V a 24V AC $\pm 10\%$; 12V a 24V DC $+10\%$ / -3% El equipo debe ser alimentado por una fuente aprobada de SELV Clase II. Este requisito consiste en la necesidad de un doble aislamiento entre los voltajes primarios y el equipo. La corriente de suministro debe limitarse a un máximo de 3A.	
Consumo:	< 3.5 W / VA	
Frecuencia sector:	50 a 60 Hz	
Salida:	2 relés con contractor inversor sin potencia (contacto libre de potencial)	
Tensión máx:	42 V AC / DC	
Corriente máx:	1A (resistivo)	
Potencia de corte máx:	30 W (DC) / 42 VA (AC)	
Tipo de mantenimiento de la salida:	0,5 s	
Altura de instalación:	CONDOR: 3,5 m - 6 m; CONDOR XL: 2 m - 3,5 m*	
Gama de temperatura:	de -30°C a $+60^{\circ}\text{C}$ (excepto cámara frigorífica)	
Humedad:	0 - 95% no condensador	
Índice de protección:	IP65	
Dimensiones:	127 mm (P) x 102 mm (L) x 96 mm (H)	
Material:	ABS y policarbonato	
Peso:	400 g	
Longitud del cable:	10 m	
Tecnología:	 hiperfrecuencia doppler radar	 infrarrojo activo
Frecuencia emitida/longitud de onda:	24,150 GHz	875 nm
Densidad de potencia emitida:	< 5 mW/cm ²	< 250 mW/m ²
Tipo de detección:	movimiento	movimiento & presencia
Zona de detección:	CONDOR: 4 x 5 m ; CONDOR XL: 4 x 2 m**	4 m x 4 m (puntos de emisión***)
Velocidad mínima de detección:	5 cm/s	5 cm/s para activar detección
Tiempo de reacción:	100 ms	250 ms
Inclinación del ángulo:	-8° - 22° (relativo a la cara delantera)	15° - 45°

Las especificaciones técnicas pueden modificarse sin previo aviso. Medido en las condiciones específicas.

* según tamaño y tipo del blanco

** medido a 30° , dimensiones del campo 9, altura de instalación: 5 m, XL: 3.5 m

*** zona detectada con el Spotfinder, o sea un poco más grande que el campo de detección efectivo

SEÑALES LED



Detección de movimiento
Indicación valor



LED parpadeo



Detección de presencia
Indicación parámetro



LED parpadeo rápido

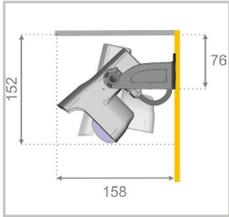


Setup

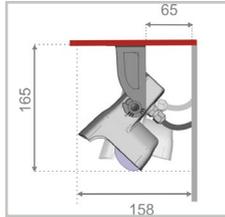


LED apagado

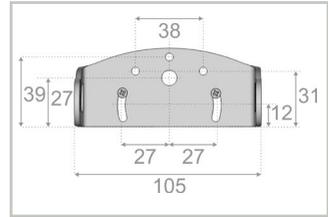
DIMENSIONES (in mm)



Montaje mural



Montaje en el techo



Dimensiones del soporte

INSTRUCCIONES DE SEGURIDAD



El sensor lo instalará y configurará exclusivamente personal debidamente formado y cualificado.



Después de haber instalado el detector, digite un código de acceso para bloquear el detector.



Comprobar el buen funcionamiento de la instalación antes de irse del lugar.



La garantía será anulada si se realizan reparaciones no autorizadas por personal no autorizado.

El fabricante del sistema de puertas es responsable de realizar una evaluación de riesgos y de instalar el detector así como de asegurarse de que el sistema de puertas cumple los estándares y normativas nacionales e internacionales sobre seguridad de puertas.

ASTUCIAS DE MONTAJE



No cubrir el detector.



Evitar las vibraciones extremas.



Evitar la proximidad a lámparas de neón u objetos en movimiento.



Evite la exposición del detector a cambios de temperatura extremos y repentinos.

*En cámara fría (<math><0^\circ</math>), el infrarrojo puede estar disturbado por la condensación, la helada y el vapor. La función radar funciona correctamente.

¿COMO UTILIZAR EL MANDO A DISTANCIA?



Después de haber abierto una nueva sesión, el LED rojo parpadea y el mando a distancia está accesible.



Si el LED rojo parpadea rápidamente después de haber intentado abrir una nueva sesión, digite un código de 1 a 4 números. Si no conocen el código de acceso, **cortar y reconectar la alimentación**. Durante 1 minuto, pueden programar el detector sin introducir ningún código de acceso.

AJUSTAR UNO O VARIOS PARÁMETROS



COMPROBAR UNO O VARIOS VALORES



El número de parpadeos verdes indica el valor del parámetro seleccionado.

RESTAURAR LOS VALORES DE FÁBRICAS



SALVAR EL CÓDIGO DE ACCESO

El código de acceso (1 a 4 cifras) se recomienda para programar detectores instalados uno junto al otro.



BORRAR EL CÓDIGO DE ACCESO

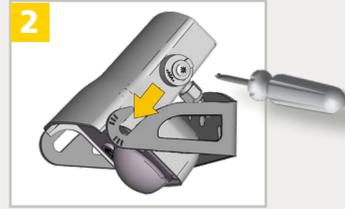


Si no conocen el código de acceso, **cortar y reconectar la alimentación**. Durante 1 minuto, pueden programar el detector sin introducir ningún código de acceso.

1 MONTAJE



Retirar el soporte del detector.
Taladrar 2 agujeros en consecuencia.
Fijar el soporte firmemente.



Posicionar el detector sobre
el soporte y fijar los tornillos
firmemente.

2 CABLEADO

GN  12-24 V
BN  AC-DC ALIMENTACION

WH  COM SALIDA RADAR
YE  NA Señal de movimiento
GY  NC

PK  COM SALIDA INFRARROJO
VT  NC Señal de presencia
BK  NA



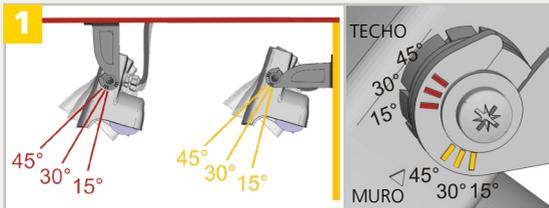
Conectar los cables al controlador de puerta.
Elija entre contacto NA y NC.

NO ALIMENTADO  SIN DETECCION  ACTIVO
DETECCION   ACTIVO

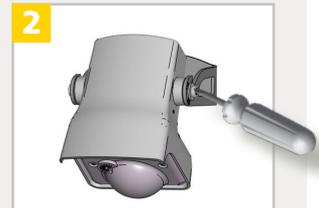
NO ALIMENTADO  SIN DETECCION  PASIVO
DETECCION   PASIVO



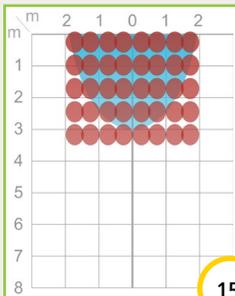
3 ANGULO DEL DETECTOR



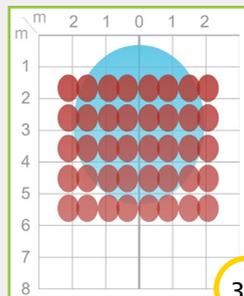
Ajustar el ángulo del detector para definir los campos de detección.



Fije bien los tornillos.

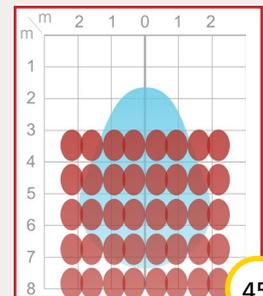


15°



30°

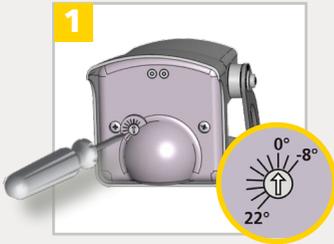
RECOMENDADO



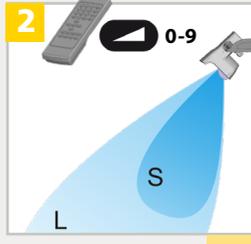
45°

NO RECOMENDADO

4 CAMPO RADAR

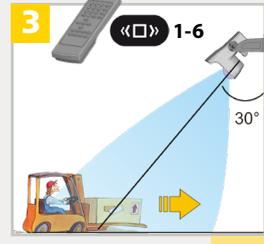


Al girar el tornillo del ángulo radar, el ángulo del campo radar se reduce o aumenta (de -8° a $+22^\circ$).



Ajustar el tamaño del campo.

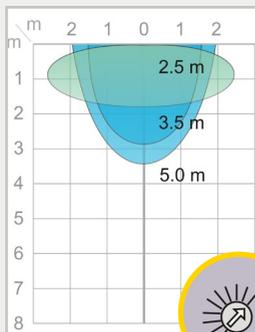
p. 6



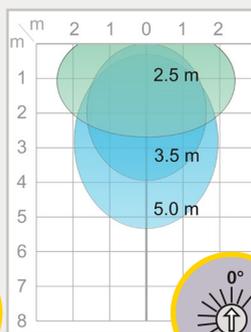
Elidir el filtro de detección adaptado a su aplicación.

p. 6

El ángulo global es la suma del ángulo del detector y del ángulo radar.

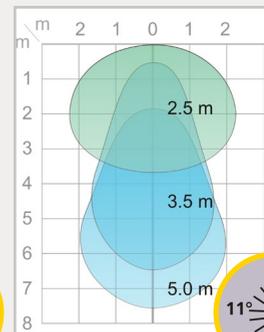


Angulo del detector: 30°
Angulo radar: -8°
Angulo global: 22°



Angulo del detector: 30°
Angulo radar: 0°
Angulo global: 30°
Angulo global = ángulo del detector

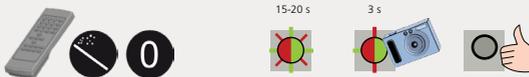
CONDOR CONDOR XL



Angulo del detector: 30°
Angulo radar: $+11^\circ$
Angulo global: 41°

Todas las dimensiones del campo de detección se midieron en condiciones específicas (dimensiones del campo 9).

5 SETUP



Inicie un setup para hacer una foto de referencia.
Salga del campo de detección y no deje ningún objeto dentro del campo durante la calibración.

El detector inicia un setup después de la primera vez que se enciende el detector y también (un setup breve) después de cada corte de corriente.

IMPORTANTE: Comprobar el buen funcionamiento de la instalación antes de irse del lugar.

AJUSTES POSIBLES CON EL MANDO A DISTANCIA



DIMENSIONES DEL CAMPO		XXS	XS	S	>	>	>	>	L	XL	XXL
FILTRO DE DETECCIÓN			1	2	3	4	5	6			

Detección de vehículos y personas
(se detectan peatones y el tráfico paralelo)

1 = ningún filtro específico

2 = filtro anti perturbaciones (recomendado contra vibraciones, lluvia etc.)

Detección de los vehículos que avancen hacia el detector
(no se detectan peatones y el tráfico paralelo + filtro anti perturbaciones)

3 si el ángulo global es de $\pm 15^\circ$

4 si el ángulo global es de $\pm 30^\circ$

5 si el ángulo global es de $\pm 45^\circ$

6 si el ángulo global es $> 45^\circ$

Siempre comprobar si el valor elegido es óptimo para la aplicación. El tamaño del objeto y el material pueden influir en la detección. El filtro de detección de los vehículos aumenta el tiempo de respuesta del detector.

MODO DE DETECCIÓN			bi	mono	mono INV						bi = detección en ambas direcciones mono = detección solamente hacia el detector mono INV = detección invertida
-------------------	--	--	----	-------------	----------	--	--	--	--	--	---

REDIRECCIÓN SALIDA	F1	señal de movimiento	mov + impulsos entrada	mov + impulsos salida	mov + impulsos entrada frontal	mov + impulsos salida frontal	mov + señal infrarrojo general	mov + señal infrarrojo limitado	RELE 1	Véase la nota de aplicación para obtener instrucciones detalladas.
		presencia	presencia	presencia	presencia	presencia	presencia	presencia	RELE 2	

FRECUENCIA	DE	A	B									
DURACIÓN MÁX. DE PRESENCIA		30 s	1 min	2 min	5 min	10 min	20 min	1 h	1 h 30	2 h	∞	* no garantizado
FILTRO DE INMUNIDAD			baja	normal	alto							
DIMENSIONES MÍN. DEL BLANCO	F2											La posición de los blancos en el campo es aleatoria.
CAMPO DE DETECCIÓN	BE											

 VALORES DE FÁBRICA RESTABLECER VALORES DE FÁBRICA: **9**

IMPORTANTE: Siempre iniciar un setup para terminar una sesión de ajuste. **0**

FUNCIONAMIENTOS INCORRECTOS

	La puerta se queda cerrada. El LED está desactivado.	El detector no está alimentado.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Verificar el cable de alimentación y el voltaje de alimentación. 	
	El infrarrojo activo no reacciona.	La emisión de energía infrarrojo activa es demasiado baja según la altura de montaje.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Iniciar un setup. Salga de la zona de detección del infrarrojo activo. 	
	La puerta se abre sin razón aparente.	El detector detecta la lluvia o las vibraciones.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Verificar que el modo de detección sea monodireccional. 2 Aumentar el filtro de detección. 	
		El detector no está instalado correctamente.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Fije bien el detector. 	
		En entornos metálicos el detector detecta objetos fuera de su campo de detección.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Cambiar el ángulo de la antena. 2 Reducir la zona de detección. 3 Aumentar el filtro de detección. 	
	El filtro de detección de vehículo está activado, pero todavía se detectan peatones.	El valor elegido no es óptimo para esta aplicación.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Aumentar el filtro de detección. 2 Disminuir el ángulo del detector. 3 Aumentar la altura de instalación. 	
 	La puerta se abre y se cierra constantemente.	El detector «ve» el movimiento de la puerta o al cerrarse la puerta provoca vibraciones que son detectadas por el detector.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Verificar que el detector esté fijado correctamente. 2 Verificar que el modo de detección sea monodireccional. 3 Aumentar el ángulo. 4 Aumentar el filtro de detección. 5 Reducir la zona de detección. 	
			Detecciones de presencia esporádica sin ningún motivo.	El detector está perturbado por la lluvia o por lámparas.
	El LED rojo permanece encendido después del setup.	El detector no está instalado correctamente.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Fije bien el detector. 	
		El detector no consigue iniciar el setup.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Iniciar un setup. Salga de la zona de detección del infrarrojo activo. 	
	El setup dura más de 30 segundos.	El setup está perturbado.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Verificar que la zona de detección está vacía y iniciar un setup. 	
		El detector está perturbado por otro detector.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Elija otra frecuencia para cada detector. 	
	El LED parpadea rápidamente después de una apertura de sesión.	El detector necesita un código de acceso para abrirse.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Insertar el código de acceso. 2 Si no conocen el código de acceso, cortar y reconectar la alimentación para acceder al detector. Cambiar o borrar el código de acceso. 	
		El detector no responde al mando a distancia.	Las pilas están agotadas o puestas incorrectamente.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Verificar que las pilas estén bien puestas o sustituir las pilas.
		El mando a distancia está mal orientado.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Oriente el mando a distancia hacia el detector. 	
		El detector no está conectado.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Verificar la alimentación del detector. 	



BEA SA | LIEGE Science Park | ALLÉE DES NOISETIERS 5 - 4031 ANGLEUR [BELGIUM] | T +32 4 361 65 65 | F +32 4 361 28 58 | INFO@BEA.BE | WWW.BEASENSORS.COM



Por medio de la presente BEA declara que el CONDOR cumple con los requisitos esenciales y cualesquiera otras disposiciones aplicables o exigibles de las directivas 2014/53/UE (RED) y 2011/65/EU (RoHS).



La declaración de conformidad completa se puede consultar en nuestra página internet.

Este producto se debe tirar separadamente del resto de sus residuos domésticos