

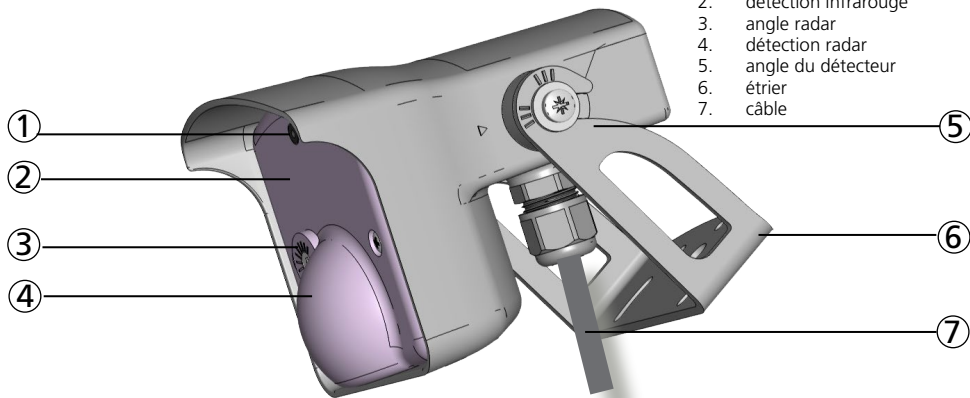
CONDOR / -XL

DÉTECTEUR DE MOUVEMENT ET DE PRÉSENCE POUR PORTES INDUSTRIELLES

CONDOR: pour montage à moyenne ou grande hauteur (3,5 - 6 m)
CONDOR XL: pour montage à faible hauteur (2 - 3,5 m)

DESCRIPTION

1. boutons-poussoirs
2. détection infrarouge
3. angle radar
4. détection radar
5. angle du détecteur
6. étrier
7. câble



SPECIFICATIONS TECHNIQUES

Alimentation:	12V à 24V AC $\pm 10\%$; 12V à 24V DC $+10\%$ / -3% L'équipement doit être alimenté par une source approuvée de Classe II TBS. Cette exigence consiste en la nécessité d'une double isolation entre les tensions primaires et l'équipement. Le courant d'alimentation devrait être limité à max 3A.	
Consommation:	< 3.5 W / VA	
Fréquence secteur:	50 à 60 Hz	
Sortie:	2 relais avec contact inverseur libre de potentiel	
Tension max.:	42 V AC / DC	
Courant max.:	1A (résistif)	
Pouvoir de coupure max.:	30 W (DC) / 42 VA (AC)	
Temps de maintien de la sortie:	0,5 s	
Hauteur d'installation:	CONDOR: 3,5 m - 6 m; CONDOR XL: 2 m - 3,5 m*	
Gamme de température:	de -30 °C à + 60 °C (sauf chambre froide)	
Humidité:	0 - 95% non condensant	
Indice de protection:	IP65	
Dimensions:	127 mm (P) x 102 mm (L) x 96 mm (H)	
Matière:	ABS et polycarbonate	
Poids:	400 g	
Longueur du câble:	10 m	
Technologie:	hyperfréquence doppler radar	infrarouge actif
Fréquence émise/longueur d'onde:	24,150 GHz	875 nm
Densité de puissance émise:	< 5 mW/cm ²	< 250 mW/m ²
Type de détection:	mouvement	mouvement & présence
Champ de détection:	CONDOR: 4 x 5 m ; CONDOR XL: 4 x 2 m**	4 m x 4 m (points d'émission***)
Vitesse minimal de détection:	5 cm/s	5 cm/s pour déclencher une détection
Temps de réaction:	100 ms	250 ms
Inclinaison de l'angle:	-8° - 22° (relatif à la face avant)	15° - 45°

Les spécifications techniques sont susceptibles de changer sans préavis.
Toutes les valeurs sont mesurées dans des conditions spécifiques.

* selon taille et nature de la cible

** mesuré à 30°, taille de champ 9, hauteur d'installation: 5 m, XL: 3,5 m

*** zone détectée par le Spotfinder, légèrement plus grande que le champ de détection réel

Ce manuel d'utilisation est fourni à titre informatif et ne peut être considéré comme une obligation de résultat.

SIGNAUX DE LED



Détection de mouvement
Indication valeur



LED clignote



Détection de présence
Indication paramètre



LED clignote rapidement

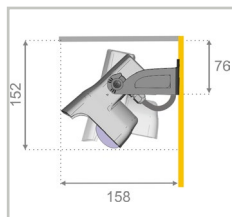


Setup

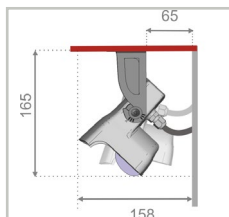


LED est éteinte

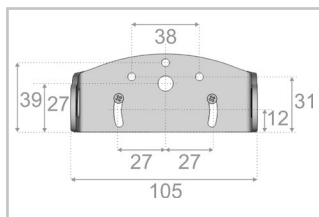
DIMENSIONS (en mm)



Montage au mur



Montage au plafond

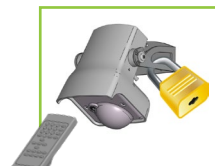


Dimensions de l'étrier

INSTRUCTIONS DE SÉCURITÉ



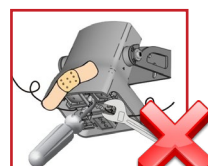
Le montage et la mise en service du détecteur doivent être effectués uniquement par un spécialiste formé.



Après installation, enregistrez un code d'accès afin de verrouiller l'accès au détecteur.



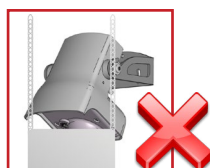
Testez le bon fonctionnement de l'installation avant de quitter les lieux.



La garantie est nulle lorsque toute réparation est effectuée sur le produit par du personnel non autorisé.

Le fabricant du système de porte est responsable pour l'évaluation des risques et l'installation du détecteur en conformité avec les prescriptions nationales et internationales en matière de sécurité des portes.

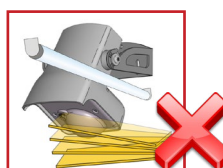
CONSEILS D'INSTALLATION



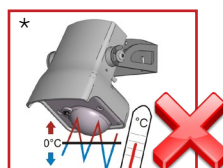
Ne pas couvrir le détecteur.



Évitez les vibrations extrêmes.



Évitez d'installer le détecteur à proximité de lampes néon ou d'objets en mouvement.



Évitez d'exposer le détecteur à des modifications de températures extrêmes et soudaines.

* En chambre froide (<0°), la partie infrarouge est affectée par la condensation, le givre et la buée. La fonction radar n'est pas affectée.

COMMENT UTILISER LA TÉLÉCOMMANDE ?

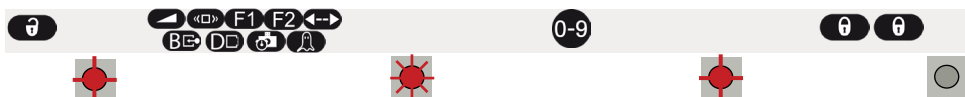


Après déverrouillage, la LED rouge clignote et le détecteur peut être ajusté par télécommande.



Si la LED rouge clignote rapidement après le déverrouillage, entrez un code d'accès. Si vous ne connaissez pas le code d'accès, coupez et restaurez l'alimentation. Aucun code n'est nécessaire pour déverrouiller le détecteur durant la première minute de mise sous tension.

AJUSTER UN OU PLUSIEURS PARAMÈTRES

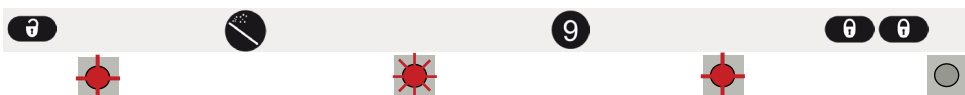


VERIFIER UNE VALEUR



Le nombre de clignotements de la LED indique la valeur du paramètre choisi.

RETABLIR LES VALEURS USINE



ENREGISTRER UN CODE D'ACCES

Un code d'accès (de 1 à 4 chiffres) est recommandé pour régler les détecteurs qui sont installés les uns près des autres.



EFFACER UN CODE D'ACCES



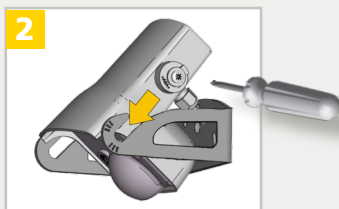
Si vous ne connaissez pas le code, **coupez l'alimentation et restaurez-la.**

Aucun code n'est nécessaire pour déverrouiller le détecteur durant la première minute de mise sous tension.

1 MONTAGE





Enlevez l'étrier du détecteur.
Forez 2 trous pour la fixation.
Fixez l'étrier fermement.






Positionnez le détecteur sur l'étrier
et fixez les vis fermement.

2 CÂBLAGE


GN  12-24 V ALIMENTATION
BN  AC-DC

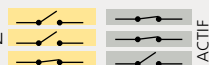
WH  COM SORTIE RADAR
YE  NO Signal de
GY  NF mouvement

PK  COM SORTIE IR
VT  NF Signal de présence
BK  NO




Connectez les fils à l'opérateur de porte.
Choisissez entre les contacts NO et NC.

NON ALIMENTÉ 
PAS DE DÉTECTION
DETECTION



ACTIF

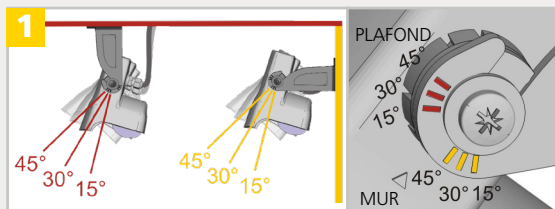


NON ALIMENTÉ 
PAS DE DÉTECTION
DETECTION

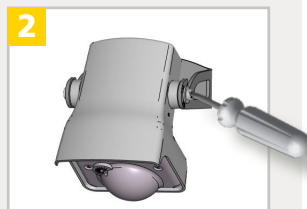


PASSIF

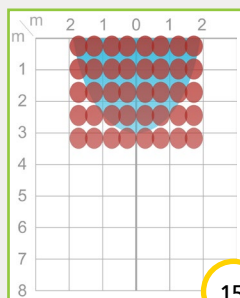
3 ANGLE DU DÉTECTEUR



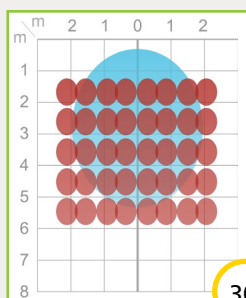
Ajustez l'angle du détecteur pour positionner les champs de détection.



Fixez les vis fermement.

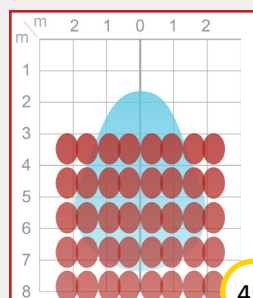


15°



30°

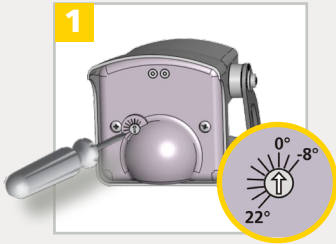
RECOMMANDÉ



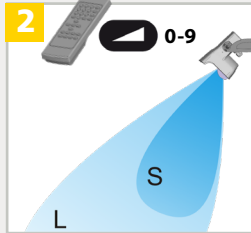
45°

DÉCONSEILLÉ

4 LOBE RADAR

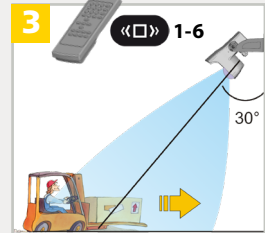


En tournant cette vis, l'angle du lobe radar est réduit ou augmenté (de -8° à $+22^{\circ}$).



Ajustez la taille du lobe.

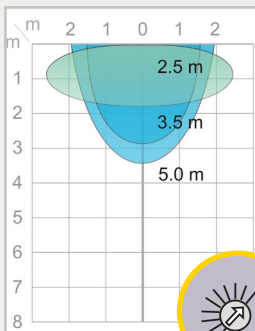
p. 6



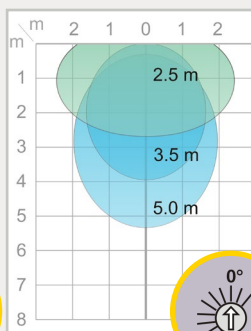
Choisissez un filtre de détection adapté à votre application.

p. 6

L'angle global est la somme de l'angle du détecteur et l'angle radar.

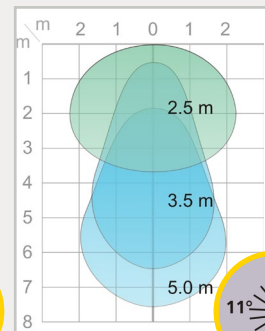


Angle du détecteur: 30°
Angle radar: -8°
Angle global: 22°



Angle du détecteur: 30°
Angle radar: 0°
Angle global: 30°
Angle global = angle du détecteur

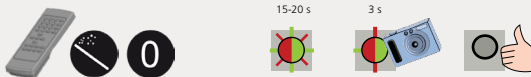
CONDOR CONDOR XL



Angle du détecteur: 30°
Angle radar: $+11^{\circ}$
Angle global: 41°

Tous les lobes de détection ont été mesurés dans des conditions spécifiques (taille de lobe: 9).

5 SETUP



Lancez un setup pour faire une photo de référence.
Quittez le champ de détection et vérifiez de ne pas laisser d'outils dans le champ.

Après la première mise sous tension, le détecteur lance un setup et après chaque coupure de courant un setup court est lancé.

IMPORTANT: Testez le bon fonctionnement de l'installation avant de quitter les lieux.

AJUSTEMENTS POSSIBLES PAR TELECOMMANDE



TAILLE DU CHAMP		XXS	XS	S	>	>	>	>	L	XL	XXL
FILTRE DE DETECTION			1	2	3	4	5	6			
Détection de tous les objets (les piétons et le trafic parallèle sont détectés)						Détection de véhicules s'approchant du détecteur (piétons et trafic parallèle ne sont pas détectés + filtre d'immunité)					
1 = pas de filtre spécifique 2 = filtre d'immunité contre les perturbations (recommandé en cas de vibrations, pluie etc.)						3 si l'angle global est $\pm 15^\circ$ 4 si l'angle global est $\pm 30^\circ$ 5 si l'angle global est $\pm 45^\circ$ 6 si l'angle global est $> 45^\circ$					
CONSEIL: Vérifiez toujours que la valeur choisie est optimale pour l'application! La taille et la matière de l'objet peuvent influencer la détection. Le filtre de détection de véhicule augmente le temps de réponse du détecteur.											
MODE DE DETECTION			bi	uni	uni INV						
bi = détection dans les 2 sens uni = détection vers le détecteur INV = détection inversée											

REDIRECTION DE SORTIE	F1	signal mouv.	mouv. + impulsion d'entrée	mouv. + impulsion de sortie	mouv. + impulsion d'entrée frontale	mouv. + impulsion de sortie frontale	mouv. + signal ir général	mouv. + signal ir limité	RELAIS 1		Voir note d'application pour plus de détails
		présence	présence	présence	présence	présence	présence	présence	RELAIS 2		

FRÉQUENCE	D	A	B								
TEMPS DE PRÉSENCE		30 s	1 min	2 min	5 min	10 min	20 min	1 h	1 h 30	2 h	∞ * non garanti
FILTRE D'IMMUNITÉ			réduit	normal	renforcé						
TAILLE MINIMUM DE LA CIBLE	F2										La position de la cible dans le champ est aléatoire.
CHAMP INFRAROUGE	B										

VALEURS USINE











RESTAURER LES VALEURS USINE :



IMPORTANT: Lancez toujours un setup pour terminer une session de réglages.



FONCTIONNEMENTS INCORRECTS

	La porte reste fermée et la LED est éteinte.	Le détecteur n'est pas alimenté.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Vérifiez le câble d'alimentation et la tension d'alimentation.
	Le détecteur IR ne réagit pas.	L'émission IR est trop faible par rapport à la hauteur d'installation.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Lancez un nouveau setup. Quittez le champ de détection avant!
	La porte s'ouvre sans raison apparente.	Le détecteur détecte la pluie ou des vibrations.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Vérifiez que la détection est en mode uni. 2 Augmentez la valeur du filtre de détection.
		Le détecteur n'est pas installé correctement.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Fixez le détecteur fermement.
		Dans un environnement métallique, le détecteur détecte des objets en dehors de son champ de détection.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Changez l'angle de l'antenne. 2 Diminuez la taille du champ. 3 Augmentez la valeur du filtre de détection.
	Le filtre de détection de véhicule est utilisé, mais on détecte toujours les piétons.	La valeur choisie n'est pas optimale pour l'application.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Augmentez la valeur du filtre de détection. 2 Diminuez l'angle du détecteur. 3 Augmentez la hauteur d'installation.
 	La porte s'ouvre et se referme en permanence.	Le détecteur est perturbé par le mouvement de la porte ou par les vibrations causées par le mouvement de la porte.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Vérifiez que le détecteur est correctement fixé. 2 Vérifiez que la détection est en mode uni. 3 Augmentez l'angle d'inclinaison. 4 Augmentez la valeur du filtre de détection. 5 Diminuez la taille du champ.
	Détections sporadiques sans raison.	La détection de présence est perturbée par la pluie ou par des lampes.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Renforcez le filtre d'immunité IR (valeur 3).
		Le détecteur n'est pas installé correctement.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Fixez le détecteur fermement.
	La LED rouge reste allumée après un setup.	Le détecteur ne réussit pas le setup.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Lancez un nouveau setup. Quittez le champ de détection avant!
	Le setup dure plus que 30 secondes.	Le setup est perturbé.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Vérifiez que le champ de détection est vide et lancez un nouveau setup.
		Un autre détecteur cause des interférences.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Choisissez une fréquence différente pour chaque détecteur.
	La LED clignote rapidement après un déverrouillage.	Le détecteur a besoin d'un code d'accès pour se déverrouiller.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Entrez le bon code d'accès. 2 Si vous ne connaissez pas le code, coupez l'alimentation et rétablissez-la pour accéder au détecteur. Ensuite changez ou supprimez le code.
		Le détecteur ne répond pas à la télécommande.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Vérifiez que les piles sont bien insérées ou remplacez-les, si elles sont déchargées.
		La télécommande est mal orientée.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Orientez la télécommande vers le détecteur.
		Le détecteur n'est pas alimenté.	<ol style="list-style-type: none"> 1 Vérifiez l'alimentation du détecteur.



BEA SA | LIEGE Science Park | ALLÉE DES NOISETIERS 5 - 4031 ANGLEUR (BELGIUM) | T +32 4 361 65 65 | F +32 4 361 28 58 | INFO@BEA.BE | WWW.BEASENSORS.COM



Par la présente, BEA déclare que le CONDOR est conforme aux exigences essentielles et aux autres dispositions pertinentes des directives 2014/53/UE (RED) et 2011/65/EU (RoHS).



La déclaration de conformité complète est disponible sur notre site internet.

Ce produit doit être éliminé séparément des ordures ménagères