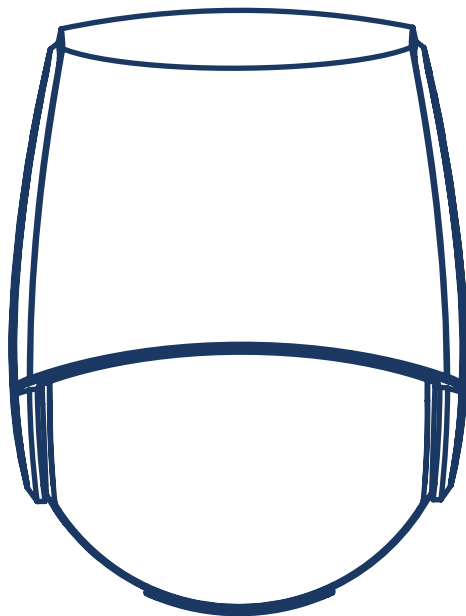


# LZR<sup>®</sup>-WIDESCAN

RILEVATORE DI APERTURA, PRESENZA E SICUREZZA\*  
PER PORTE INDUSTRIALI

IT

Scarica l'App per installare il  
LZR WIDESCAN!



Per i software a partire dalla versione SW 0400  
(fare riferimento all'etichetta di tracciamento sul prodotto)

**\* fare riferimento alla pagina 4**

A Halma company



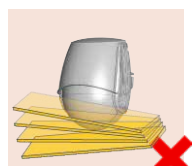
## SUGGERIMENTI PER L'INSTALLAZIONE E LA MANUTENZIONE



Evitare forti vibrazioni.



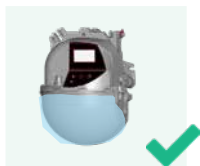
Non coprire gli schermi delle finestre laser.



Evitare di spostare oggetti nel campo di rilevazione.



Evitare l'esposizione ad escursioni termiche improvvise ed estreme.



Non togliere la pellicola protettiva durante il montaggio del rilevatore. Rimuoverla prima di lanciare un apprendimento.



Pulire il frontalino laser con un panno in microfibra morbido, pulito ed umido. Consigliamo di utilizzare un detergente per lenti ottiche.



Evitare l'utilizzo di prodotti aggressivi o panni secchi per pulire i componenti ottici.



Evitare l'esposizione diretta al lavaggio ad alte pressioni.

## PRECAUZIONI DI SICUREZZA



Il sensore emette dei raggi laser invisibili (IR) e visibili.

I raggi laser visibili possono essere attivati durante l'installazione per regolare precisamente la posizione del campo di rilevazione.

I raggi laser visibili sono inattivi durante il normale funzionamento.

Non guardare direttamente i raggi laser visibili.



### ATTENZIONE!

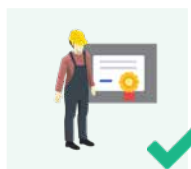
L'utilizzo di comandi e regolazioni o l'esecuzione di procedure non corrispondenti a quanto specificato qui può causare l'esposizione a radiazioni pericolose.



Evitare di guardare direttamente l'emettitore laser o i raggi laser visibili.



La base metallica sulla quale è montato il rilevatore deve essere collegata correttamente a terra.



Il rilevatore deve essere installato solo da personale professionalmente qualificato.



Verificare sempre il corretto funzionamento dell'installazione prima di lasciare il sito.



Eventuali riparazioni o tentativi di riparazione effettuati da personale non autorizzato invalideranno la garanzia.

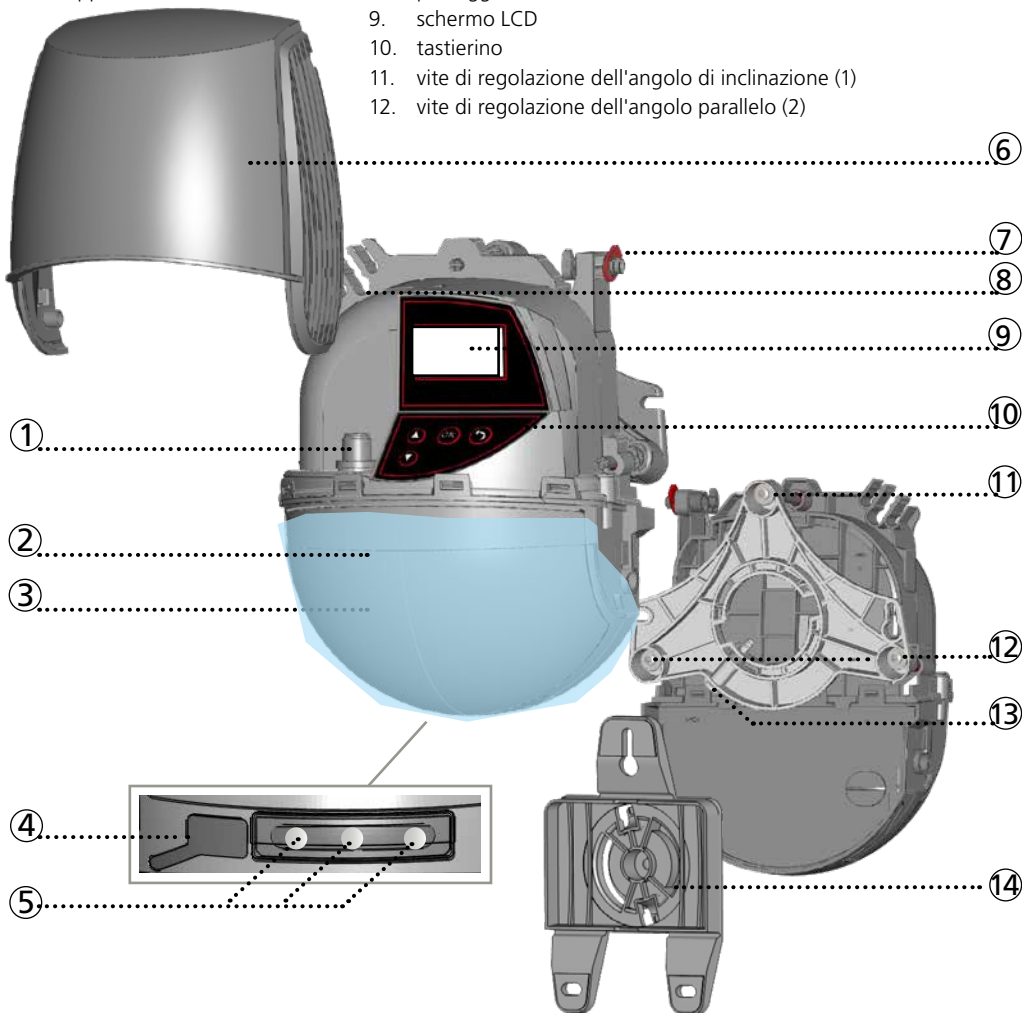


- Il sensore non può essere usato per scopi diversi dall'utilizzo previsto.
- Il produttore del sistema porta che integra il sensore è responsabile della conformità del sistema alle normative nazionali e internazionali e agli standard di sicurezza.
- L'installatore deve leggere, comprendere e seguire le istruzioni riportate nel presente manuale. Un'installazione impropria può causare un funzionamento scorretto del sensore.
- Il produttore del sensore non può essere ritenuto responsabile per lesioni o danni dovuti all'uso e all'installazione errati o alla regolazione impropria del sensore.

## DESCRIZIONE

Il laser LZR Widescan è un rilevatore per porte industriali dotato di funzioni d'apertura e di presenza.

- |                          |   |  |
|--------------------------|---|--|
| 1. connettore principale | 5. display LED  | 13. vite di regolazione dell'angolo laterale (1) |
| 2. pellicola protettiva  | 6. copertura  | 14. staffa di montaggio                          |
| 3. frontalino laser      | 7. blocco copertura                                     |  |
| 4. cappuccio USB         | 8. passaggio cavi                                       |  |
|                          | 9. schermo LCD  |  |
|                          | 10. tastierino  |  |
|                          | 11. vite di regolazione dell'angolo di inclinazione (1) |  |
|                          | 12. vite di regolazione dell'angolo parallelo (2)       |  |

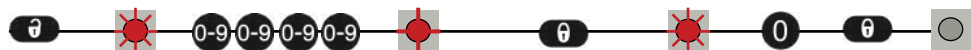


## COME UTILIZZARE IL TELECOMANDO

Per salvare un codice d'accesso tramite il telecomando:



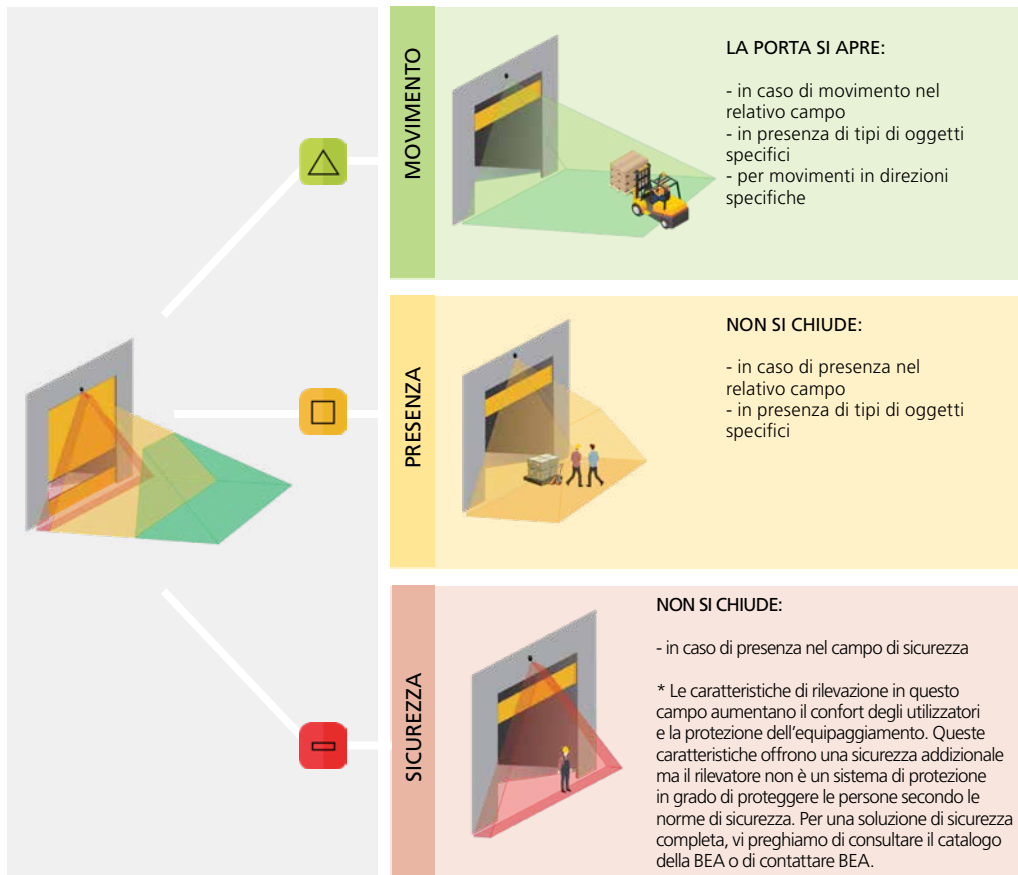
Per cancellare un codice d'accesso tramite il telecomando :



Inserire il codice esistente

## PRINCIPI DI BASE: FUNZIONI E OGGETTO

Le 3 funzioni principali creano **3 campi di rilevazione sovrapposti**, ognuno dei quali è dotato di caratteristiche specifiche di rilevazione:



Sono inoltre disponibili 4 funzioni aggiuntive. Tutte le funzioni di rilevazione possono essere combinate per dare un'uscita specifica (vedere le funzioni di uscita a pag. 16).



Movimento + : rilevamento di un tipo di oggetto diverso da quello specificato per il campo di movimento



Cordino virtuale: rilevamento di un oggetto fermo in una zona predisposta a questa funzionalità

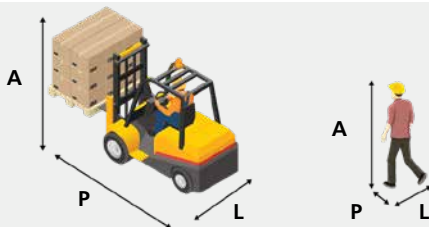


Velocità : rilevamento di un oggetto in movimento a una velocità inferiore a un valore definito



Altezza : rilevamento di un oggetto in movimento di altezza superiore a un valore definito

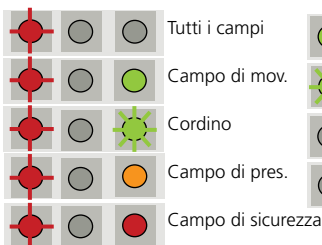
Il rilevatore effettua un'analisi in 3D dell'oggetto rilevato in base alle seguenti caratteristiche: altezza, larghezza e profondità.



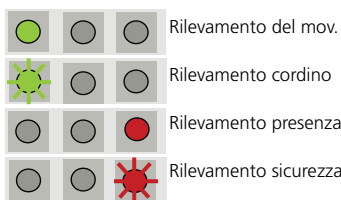
## SEGNALE LED



### IMPOSTAZIONI nella sessione remota IR



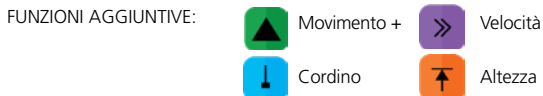
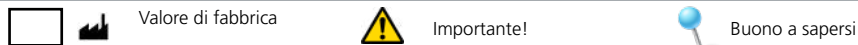
### RILEVAZIONE



### GENERALE



## SIMBOLI

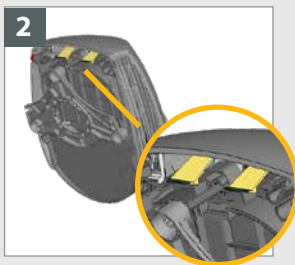


## APERTURA E CHIUSURA DEL SENSORE

### APERTURA DEL SENSORE



Prima di aprire il rilevatore, verificare che la copertura **non sia bloccata** (blocco copertura rosso).

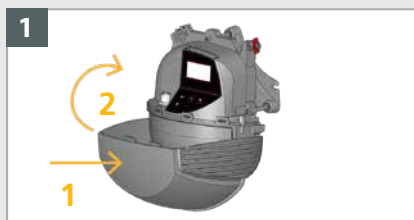


Tirare le due linguette sulla parte superiore per aprire la copertura.



Se necessario, rimuovere completamente la copertura prima di installare il rilevatore.

### CHIUSURA DEL SENSORE



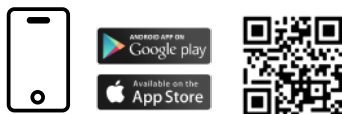
1. Separare leggermente la copertura e fissarla **orizzontalmente**.
2. Chiudere la copertura.



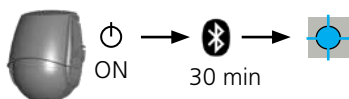
Bloccare la copertura ruotando in senso orario la vite di blocco.

## COME REGOLARE IL SENSORE TRAMITE APP MOBILE

### 1. Scaricare l'app di installazione LZR WIDESCAN.



### 2. Attivare il Bluetooth (BLE)



All'accensione o dopo un ciclo completo di accensione (ON->OFF->ON), il BLE si attiva per 30 minuti e la luce lampeggiante del LED BLE sarà blu.



Assicurarsi che il Bluetooth sia attivato sullo smartphone e che la luce lampeggiante del LED BLE sia blu.



Aprire l'app mobile Widescan e connettersi al sensore. Una volta associato, il LED BLE diventa blu fisso.

Esistono diversi modi per attivare il BLE. Consultare l'allegato nella confezione o contattare l'assistenza tecnica di BEA.

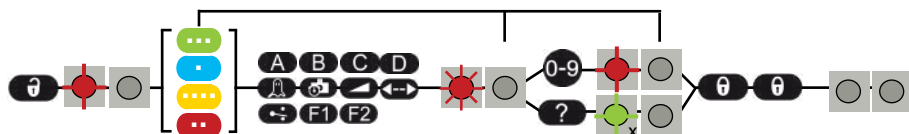
## COME REGOLARE IL RILEVATORE CON IL TELECOMANDO



Dopo lo sblocco, il LED rosso lampeggia e il rilevatore può essere regolato tramite il telecomando.

Se il LED rosso lampeggia velocemente dopo lo sblocco, inserire un codice d'accesso da 1 a 4 cifre. Se il codice di accesso è sconosciuto, **disattivare e riattivare l'alimentazione**. Per 1 minuto, sarà possibile accedere al rilevatore senza alcun codice.

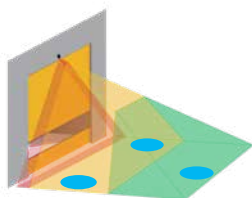
Per terminare una sessione di regolazione, bloccare sempre il rilevatore.



Se necessario, selezionare il corrispondente campo di rilevazione prima di premere il parametro e modificarne il valore. Il secondo LED indica il campo di rilevazione.

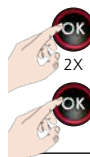
X = numero di lampeggiamenti = valore del parametro  
 = larghezza del campo : 2.35 m

- ... MOVIMENTO
- . CORDINO
- .... PRESENZA
- .. SICUREZZA



Attivare gli spot rossi		
Apprendimento: installazione		0
Apprendimento: cordino		1/2/3
Preimpostazioni		3/4/5
Ripristino dei valori di fabbrica		8/9

## COME REGOLARE IL RILEVATORE TRAMITE LCD



Attiva gli spot rossi al suolo

Lanciare CENTRE TOOL per posizionare correttamente il campo di rilevazione (vedere a pag. 8).

Inserire una **Password** se necessario.  
 Password «menù specifico» : 1234

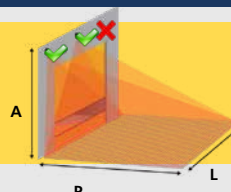


# 1a MONTAGGIO E COLLEGAMENTO

Altezza di montaggio: **il più alto possibile**

Max. 6 m per rilevazioni di sicurezza ottimali.

La dimensione del campo di rilevazione dipende dall'altezza di montaggio.



Posizione di montaggio: **al centro della porta o sull'angolo sinistro.**

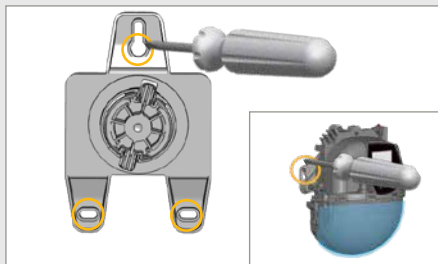
Evitare di montare il rilevatore sul lato destro della porta.



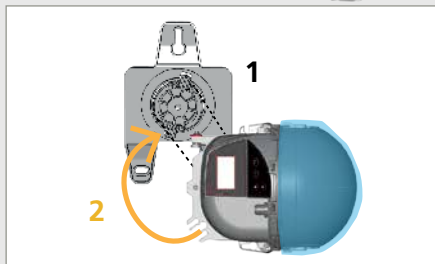
**Montare il sensore in modo sicuro.**



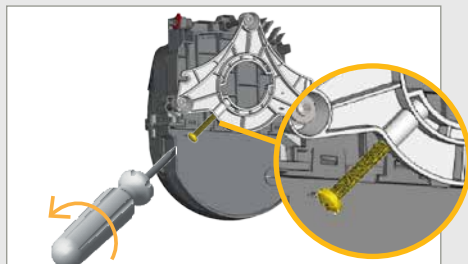
Se l'applicazione lo richiede, è possibile utilizzare la STAFFA DI MONTAGGIO UNIVERSALE.



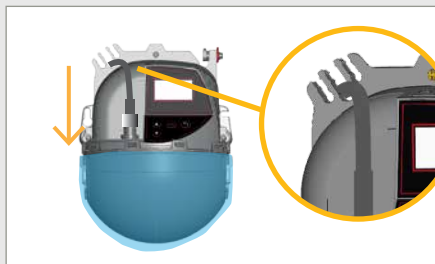
Fissare la staffa di montaggio sulla parete. Il rilevatore può anche essere installato direttamente senza staffa di montaggio.



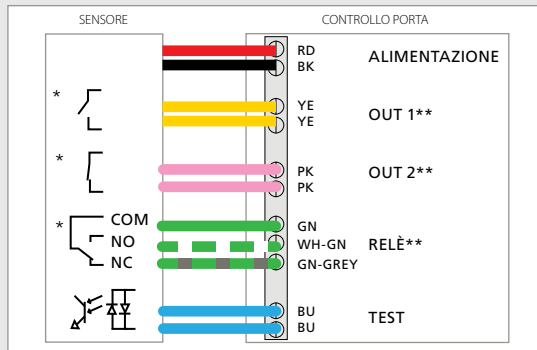
Posizionare il rilevatore sulla staffa di montaggio e ruotarlo, come indicato, per fissarlo correttamente.



Allentare la vite di blocco dell'inclinazione se necessario.



Inserire il connettore e far passare il cavo attraverso l'apposito passaggio, senza creare curvature particolari del cavo stesso.



Collegare i connettori.

\* A seconda delle impostazioni di CONFIGURAZIONE DI USCITA.

\*\* Se necessario, è possibile configurare la logica e le funzioni di uscita; vedere pagina 16.

## 1b POSIZIONAMENTO DEL CAMPO DI RILEVAZIONE

Rimuovere la pellicola protettiva blu dalla finestra laser.



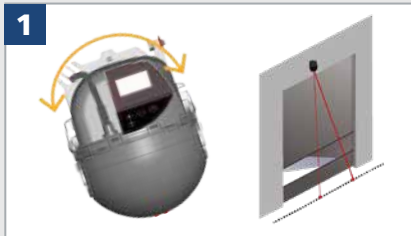
A seconda di come il sensore è montato sulla porta, seguire i seguenti passi:

- A. Se il sensore è montato al centro della porta
- B. Se il sensore è montato sul lato sinistro o destro della porta \*

\*Il montaggio sul lato destro potrebbe alterare le prestazioni del rilevamento del movimento.



### A. SE IL SENSORE È MONTATO AL CENTRO DELLA PORTA

ANGOLO PARALLELO

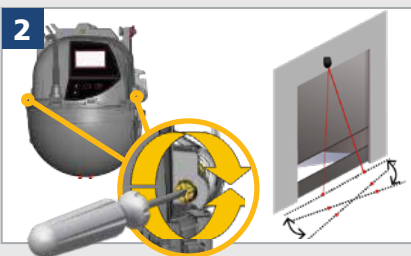


Ruotare il rilevatore per allineare il centro dei gli spot visibili con il centro della porta.

Per attivare i punti rossi:

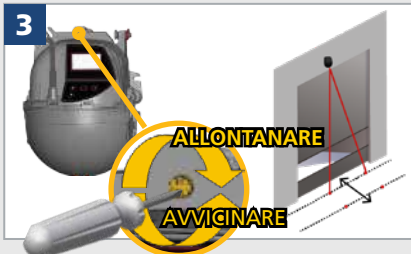
- Premere 2x  (tastierino del prodotto)
- Premere 2x  (telecomando IR) (IR: infrarossi)
- App mobile

ANGOLO D'INCLINAZIONE

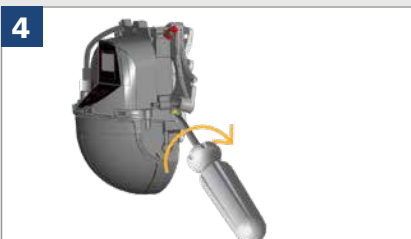


Verificare che la zona di rilevazione sia parallela sia **parallelo** alla porta regolando una o entrambe le viti sul lato.

BLOCCARE IL SENSORE



Avvicinare o allontanare **la zona di rilevazione sia parallelo** dalla porta ruotando la vite superiore.

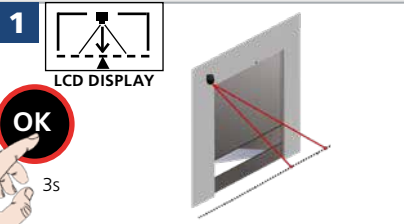


Bloccare con cura la posizione del rilevatore serrando bene la vite di blocco dell'inclinazione. Verificare che gli spot non si siano spostati.

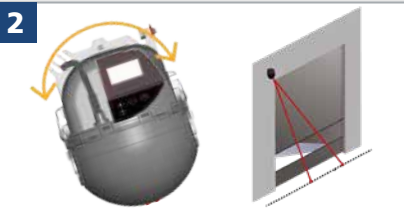


## B. SE IL SENSORE È MONTATO SUL LATO SINISTRO (O DESTRO) DELLA PORTA

ANGOLO PARALLELO

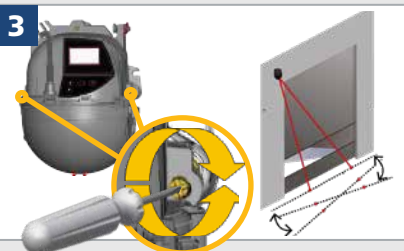


Premere a lungo OK per entrare nel CENTRE TOOL e attivare gli spot visibili.

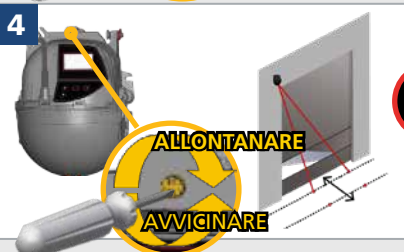


Ruotare il rilevatore per allineare il centro dei gli spot visibili con il centro della porta.

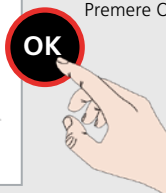
ANGOLO D'INCLINAZIONE



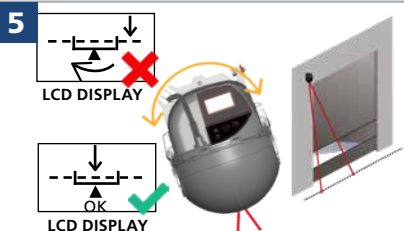
Verificare che la zona di rilevazione sia parallela sia **parallelo** alla porta regolando una o entrambe le viti sul lato.



Avvicinare o allontanare **la zona di rilevazione sia parallela** dalla porta ruotando la vite superiore. Premere OK per confermare.



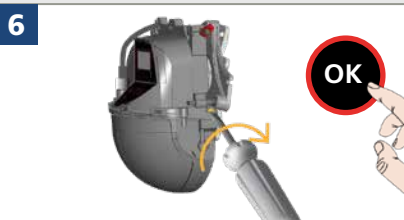
ANGOLO LATERALE



Ruotare il rilevatore per allineare il centro del campo di rilevazione con il centro della porta utilizzando lo schermo LCD.

Quando il rilevatore è centrato nella porta, la posizione è OK. **Gli spot visibili devono essere decentrati per permettere al campo di rilevazione di coprire l'intera porta in modo simmetrico.**

BLOCCARE

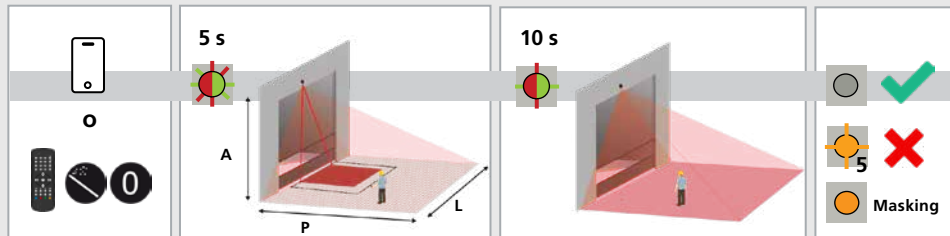


Bloccare con cura la posizione del rilevatore serrando bene la vite di blocco dell'inclinazione. Verificare che gli spot non si siano spostati. Premere OK per uscire e disattivare gli spot visibili.

## 2a TEACH-IN (apprendimento): INSTALLAZIONE

Il sensore utilizza il teach-in per imparare a conoscere la sua posizione nello spazio. Il teach-in può essere avviato tramite smartphone o telecomando.

- Assicurarsi che la pellicola protettiva blu venga rimossa e che il rilevatore sia chiuso!
- Assicurarsi che non ci siano né polvere né gocce d'acqua sul frontalino laser.
- La zona d'apprendimento (di forma quadrata davanti ai 2 spot visibili) dev'essere libera e uniforme. In caso contrario, riferirsi alla sezione soluzione guasti.
- Questo apprendimento dev'essere lanciato ogni volta che la posizione/orientamento del rilevatore vengono modificati.



Avviare il teach-in tramite smartphone o telecomando.

L'apprendimento inizia dopo 5 secondi. La zona di apprendimento deve essere libera e uniforme!

Attendere che la posizione, l'inclinazione e l'altezza vengano apprese e che lo sfondo venga memorizzate.

Teach-in terminato. In caso contrario, consultare la seguente nota.

**Teach-in a sinistra e a destra (avanzato)**



Sinistra  
Destra

Se l'area centrale non è libera e quindi risulta impossibile eseguire il teach-in, è possibile avviare il teach-in a sinistra o a destra, in corrispondenza di un'area libera.

## 2b TEACH-IN (apprendimento): SFONDO

È possibile avviare il Teach-in dello sfondo:

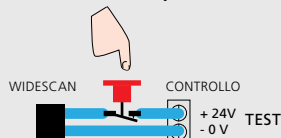
In caso di cambiamento delle condizioni, per adattarsi perfettamente al nuovo ambiente, il sensore prende dei nuovi punti di riferimento durante la fase d'apprendimento dello sfondo.

utilizzando LCD



Avvio rapido -> Teach-in -> Sfondo

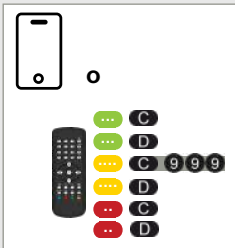
attivando test input



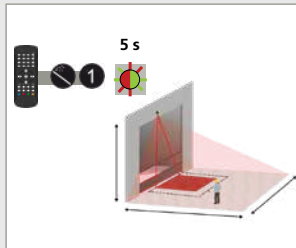
SUGGERIMENTO: aggiungere un pulsante in serie con la riga di test (24 VCC). Premendo questo pulsante per 3 secondi (interrompe l'alimentazione di ingresso) si avvia il teach-in dello sfondo.

## 2c TEACH-IN (apprendimento): WALK (Camminata)

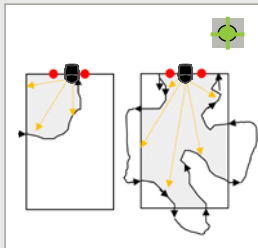
La tecnica del "Walk teach-in" viene utilizzata per ridefinire tutto o una parte del campo di rilevamento.



Per ottenere la massima efficienza durante il "walk teach-in", si consiglia di massimizzare i campi di rilevamento utilizzando l'app o il telecomando.



Avviare con telecomando o LCD. Il teach-in inizia 5 secondi dopo l'esecuzione sul telecomando (60 secondi se LCD). Idealmente e quando possibile, iniziare il processo fuori dall'area di scansione.



Alcuni esempi di "walk teach-in". SUGGERIMENTI: Avviare la tecnica "walk teach-in" quando il LED lampeggia di verde. Camminare lentamente. Non iniziare o camminare mai troppo vicino al centro della porta. Terminare il tracciamento al di fuori dell'area di scansione.



Se possibile, controllare che il campo sia stato ridefinito correttamente utilizzando il visualizzatore dell'applicazione mobile.

### 3 PREIMPOSTAZIONI

Scegliere una delle seguenti preimpostazioni che regolano una serie di parametri automaticamente, in base all'applicazione corrente. Se necessario, è possibile regolare un solo parametro alla volta tramite il telecomando (vedere a pag. 12). **In grassetto** : diverso dai valori di fabbrica

#### STANDARD



- spazio aperto
- traffico da e verso tutte le direzioni
- immagazzinamento a destra e/o a sinistra



- larghezza campo: max., arresto campo: max.
- tipo di oggetto: **veicolo**
- direzione: **uni CTR +**



- larghezza campo: max., arresto campo: 3 m
- tipo di oggetto: **veicolo**
- tempo max. di presenza: 30 min.



- larghezza campo: max., arresto campo: 0,4 m (rilevazione infinita per oggetto > 25 cm)

**OUT1** - movimento o cordino

**OUT2** - presenza o sicurezza

**REL** - presenza + altezza

#### CORRIDOIO



- spazio chiuso
- traffico da e verso tutte le direzioni
- nessun immagazzinamento



- larghezza campo: max., arresto campo: max.
- tipo di oggetto: **veicolo**
- direzione: uni CTR



- larghezza campo: max., arresto campo: **2 m**
- tipo di oggetto: **veicolo**
- tempo max. di presenza: **infinita**



- larghezza campo: max., arresto campo: 0,4 m (rilevazione infinita per oggetto > 25 cm)

**OUT1** - movimento o cordino o **sicurezza**

**OUT2** - presenza o sicurezza

**REL** - **trigger velocità**

#### ANGOLO



- angolo
- assenza di traffico parallelo
- immagazzinamento a destra e/o a sinistra



- larghezza campo: max., arresto campo: max.
- tipo di oggetto: **veicolo**
- direzione: **uni**



- larghezza campo: max., arresto campo: 3 m
- tipo di oggetto: **veicolo**
- tempo max. di presenza: 30 min.



- larghezza campo: max., arresto campo: 0,4 m (rilevazione infinita per oggetto > 25 cm)

**OUT1** - movimento o cordino o **presenza**

**OUT2** - presenza o sicurezza

**REL** - presenza + altezza

# PANORAMICA SULLE IMPOSTAZIONI TELECOMANDO (OPZIONALE)

**0 1 2 3 4 5 6 7 8 9**

**Apprendimento** installa- zione walk teach-in

**Preimpostazioni** STD corridoio angolo

**Modalità assistenza** La modalità di assistenza disattiva la rilevazione di presenza e di sicurezza per 15 minuti e può essere utile durante un'installazione, un apprendimento meccanico della porta o un intervento di manutenzione. Utilizzare la stessa sequenza per uscire dalla modalità di assistenza.

**Reset alle impostazioni di fabbrica** completo: reset completo di tutti i valori  
parziale: reset di tutti i valori tranne IN/OUT

**Spot** Attiva i spot a pavimento. I spot restano attivi per 15 minuti e possono essere disattivati nello stesso modo.

**SICUREZZA**

**Apprendimento** walk teach-in

**Larghezza di campo** 0000 - 9999 000 - 999 cm 999 cm

**Profondità campo (stop)** 0000 - 9999 000 - 999 cm 040 cm

**Immunità** 1 2 3 4 5

**Zona non coperta** 5 cm 10 cm 15 cm 25 cm 35 cm 50 cm 75 cm 100 cm 125 cm

999 cm = dimensione max. campo, anche in funzione dell'apprendimento e dell'altezza di montaggio

Il valore «5 cm» deve essere utilizzato solo in un ambiente estremamente pulito

**CORDINO**

**Apprendimento** # 1 # 2 # 3

**Tipo di oggetto** pedone veicolo XL (WH) veicolo qualsiasi

**Tempo min. di presenza** 0 s 1 s 2 s 3 s 4 s 5 s 6 s 7 s 8 s stop

**Tempo max. di presenza** 30 s 1 min 2 min 5 min 10 min 30 min 60 min 120 min infinite

pedoni: rileva solo i pedoni  
veicolo XL (WH): rileva veicoli di grandi dimensioni, non rileva biciclette e piccoli carrelli a forche  
veicolo: rileva qualsiasi tipo di veicolo, non rileva i pedoni  
qualsiasi: rileva tutto

**PRESENZA**

**Apprendimento** walk teach-in

**Larghezza di campo** 0000 - 9999 000 - 999 cm 999 cm

**Arresto campo** 0000 - 9999 000 - 999 cm 300 cm

**Inizio campo** 0000 - 9999 000 - 999 cm 000 cm

**Tipo di oggetto** veicolo XL (WH): rileva veicoli di grandi dimensioni, non rileva biciclette e piccoli carrelli a forche  
veicolo: rileva qualsiasi tipo di veicolo, non rileva i pedoni  
qualsiasi: rileva tutto

veicolo XL (WH) veicolo qualsiasi

**Immunità** 1 2 3 4 5

**Tempo max. di presenza** 30 s 1 min 2 min 5 min 10 min 30 min 60 min 120 min infinite

999 cm = dimensione max. campo, anche in funzione dell'apprendimento e dell'altezza di montaggio. 000 cm = posizione dei punti rossi

**MOVIMENTO**

**Apprendimento** walk teach-in

**Larghezza di campo** 0000 - 9999 000 - 999 cm 999 cm

**Arresto campo** 0000 - 9999 000 - 999 cm 999 cm

**Inizio campo** 0000 - 9999 000 - 999 cm 000 cm

**Tipo di oggetto** veicolo XL (WH): rileva veicoli di grandi dimensioni, non rileva biciclette e piccoli carrelli a forche  
veicolo: rileva qualsiasi tipo di veicolo, non rileva i pedoni  
qualsiasi: rileva tutto

veicolo XL (WH) veicolo qualsiasi

**Immunità** 1 2 3 4

**Direzione** bi uni CTR away uni CTR+ uni

CTR: nessuna rilevazione del traffico trasversale

## MOVIMENTO (IMPOSTAZIONI AVANZATE)

DIREZIONE



1

2

6

7

9

bi

uni CTR

uni INV

uni CTR+

uni

1

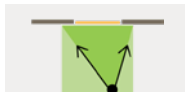
BI



rilevazione bidirezionale  
in avvicinamento e in allontanamento

2

UNI CTR  
(100%)



rilevazione monodirezionale  
in avvicinamento in qualsiasi direzione  
(la distanza tra l'oggetto e il rilevatore diminuisce)

6

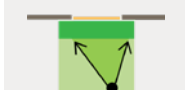
AWAY



rilevazione monodirezionale  
in avvicinamento, non rileva traffico trasversale

7

UNI CTR +  
(100% +)



rilevazione monodirezionale  
in avvicinamento, non rileva traffico trasversale  
+ 1 m davanti alla porta: rilevazione bidirezionale,  
rileva anche traffico trasversale

9

UNI



rilevazione monodirezionale con inversione  
solo in allontanamento

## PANORAMICA SULLE IMPOSTAZIONI TELECOMANDO (OPZIONALE)

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9		
<b>F1</b> Funzione Out 1	nessun cambiamento	movi-mento	mov o cordino	mov/ cord/sic	mov/cord/ pres	cordino	movi-mento+	movi-mento+ e altezza	movi-mento+ e velocità		<b>OUT1 OUT2 REL</b> <b>F1</b> 1 0 6 4 0 1 1 1 3 Inserire sempre 3 cifre per i parametri esterni: - la 1° cifra è l'Uscita 1 - la 2° l'Uscita 2 - la 3° il relè Vedere a pagg. 16 per ulteriori informazioni sulle funzioni di uscita.	
<b>F1</b> Funzione 2	nessun cambiamento	presenza	sicurezza	pres/ sicurezza	presenza e altezza							
<b>F1</b> Funzione relè	nessun cambiamento	movi-mento	cordino	presenza	sicurezza	movi-mento+	altezza	velocità	pres e altezza			
Inserire 0 mantiene inalterato il valore.												
Logica Out 1*	nessun cambiamento			NO	NC	freq 100 Hz**						
Logica Out 2*	nessun cambiamento			NO	NC	PWM	PWM: Pulse Width Modulation					
Logica Relè*	nessun cambiamento	modalità passiva	modalità attiva									
Tempo di attesa Out 1	100 ms	1 s	3 s	5 s	10 s	30 s	1 min	5 min	10 min	20 min		
Tempo di attesa Out 2	100 ms	1 s	3 s	5 s	10 s	30 s	1 min	5 min	10 min	20 min		
Tempo di attesa relè	100 ms	1 s	3 s	5 s	10 s	30 s	1 min	5 min	10 min	20 min		

VALORI DI FABBRICA

\* stato di Uscita in assenza di rilevazione

\*\* in assenza di rilevazione

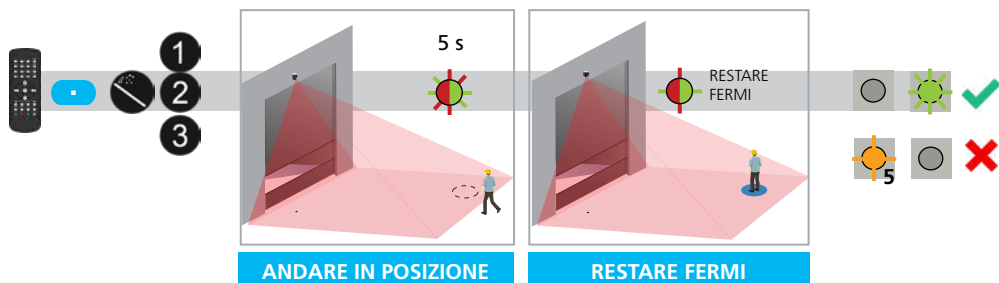


La porta si apre solo quando viene rilevato un oggetto nella zona del cordino virtuale per almeno 2 secondi (impostazione di fabbrica).

Per utilizzare questa funzione:

- il rilevatore deve conoscere l'ambiente circostante: l'apprendimento di installazione è OK.
- i fili corrispondenti devono essere collegati all'ingresso di attivazione della porta (out 1 per impostazione predefinita)
- la funzione di Uscita o relè deve essere impostata su movimento o cordino (valore di fabbrica) o cordino.

Per creare un cordino virtuale:



Lanciare un apprendimento per cordino tramite telecomando. È possibile creare 3 diversi cordini.

Raggiungere la posizione nella quale si desidera che la porta si attivi tramite cordino virtuale. Il LED lampeggia rapidamente in rosso e verde per 5 secondi.

Il processo di apprendimento inizia, restare fermi. Il LED lampeggia lentamente in rosso e verde.

Il processo di apprendimento è terminato. Il LED lampeggia rapidamente in verde o è spento.

Se lampeggia in arancione, vedere la soluzione guasti.

Assicurarsi che la zona di rilevazione sia libera!

Se il LED lampeggia lentamente in verde, togliere e cessare di muoversi

Il telecomando consente di scegliere il tipo di oggetto e il suo tempo di presenza minimo per attivare la porta:

TIPO DI OGGETTO

1	7	8	9
pedone	veicolo XL (WH)	veicolo	qualsiasi

pedoni: rileva solo i pedoni  
 veicolo XL (WH): rileva veicoli di grandi dimensioni, non rileva biciclette e piccoli carrelli a forche  
 veicolo: rileva qualsiasi tipo di veicolo; non rileva i pedoni  
 qualsiasi: rileva tutto

DIM. TEMPO PRESENZA

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
0 s	1 s	2 s	3 s	4 s	5 s	6 s	7 s	8 s	stop

\*prima dell'attivazione, selezionare il tempo di presenza minimo (valore predefinito 2 secondi).

0 s: attivazione immediata  
 arresto: solo un arresto completo attiva la porta

Il tempo di presenza massimo per la funzione pull cord (a tirante) è uguale a quello definito per la funzione in presenza.

Per eliminare la zona del cordino virtuale, basta lanciare il relativo apprendimento (fase 1) senza fermarsi nella zona di scansione. Dopo 1 minuto il rilevatore lampeggia 5 volte in arancione. Premere blocco + sblocco per abbandonare la modalità di regolazione:

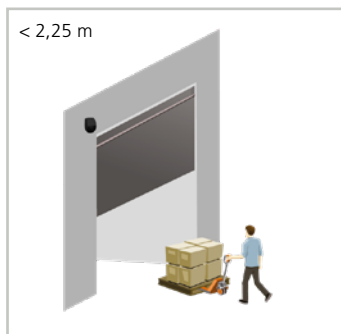
## TRIGGER ALTEZZA

Tutti gli oggetti di altezza superiore a 2,25 m attiveranno l'Uscita selezionato.

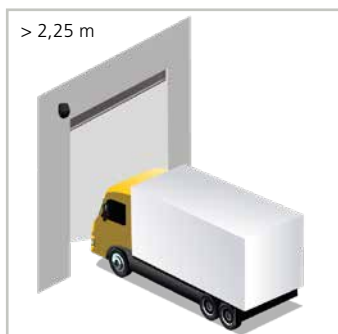


Questa opzione viene solitamente utilizzata per aprire completamente o parzialmente la porta in funzione dell'altezza dell'oggetto.

I cablaggi e la logica della configurazione di Uscita sono legati all'operatore.



La porta si apre parzialmente  
(rilevazione movimento - out 1)



La porta si apre completamente  
(rilevazione altezza - relè)

Il limite minimo di altezza è regolabile tramite LCD: Other > min. height (1,75 - 4 m)

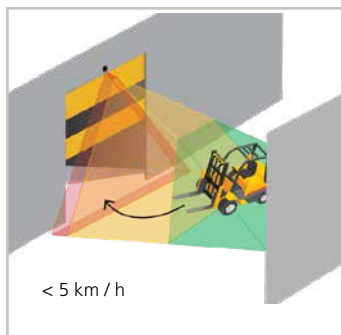
Il tempo di presenza massimo per la funzione altezza è uguale a quello definito per la funzione in presenza.

## TRIGGER VELOCITÀ

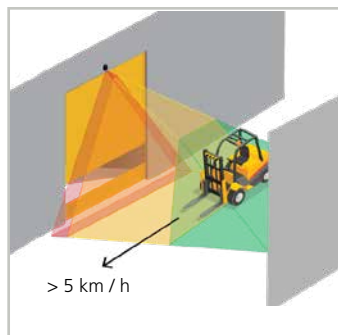
Tutti gli oggetti che si muovono a una velocità inferiore a 5 km attiveranno l'uscita selezionato.



Questa opzione viene solitamente utilizzata nelle aree chiuse senza traffico frontale ed è inclusa nella preimpostazione «corridoio».



La porta si apre.



La porta resta chiusa.

Il limite massimo di velocità è regolabile tramite LCD: Altri > Velocità max. (5 - 50 km/h)

# FUNZIONI DI USCITA

## USCITA 1 FUNZIONI DI ATTIVAZIONE DELLA PORTA

	1	Movimento		
	2	Movimento o cordino		
	3	Movimento o cordino o sicurezza		
	4	Movimento o cordino o presenza		
	5	Cordino		
	6	Movimento +		
	7	Movimento + e altezza		
	8	Movimento + e velocità		

## USCITA 2 FUNZIONI DI PROTEZIONE

	1	Presenza		
	2	Sicurezza		
	3	Presenza o sicurezza		
	4	Presenza e altezza		

## RELÈ FUNZIONI AGGIUNTIVE (OPZIONALI)

	1	Movimento		
	2	Cordino		
	3	Presenza		
	4	Sicurezza		
	5	Movimento +		
	6	Altezza		
	7	Velocità		
	8	Presenza e altezza		
	9	Presenza o sicurezza		










## F1 USCITA 1 USCITA 2 RELÈ

5	2	0
cordino	sicurezza	nessun cambioto
1	0	7
movimento	nessun cambioto	velocità

VALORI DI FABBRICA



## SOLUZIONI GUASTI

E1		E1: CPU-XXX	Il rilevatore ha un problema interno.	!	Sostituire il rilevatore.
E2		E2: XXX PWR	L'alimentatore interno è guasto.	!	Sostituire il rilevatore.
		E2: ALIM IN	Alimentazione insufficiente o eccessiva.	1	Controllare l'alimentatore > Diagnostics - LCD.
		E2: TEMP	Temperatura interna troppo bassa o eccessiva.	1 2	1 Verificare la temperatura del rilevatore > Diagnostics - LCD. 2 Proteggere il rilevatore da esposizioni dirette a fonti di calore o basse temperature.
E4		E4: FRONT MASKING la porta rimane aperta per 5 minuti. ad ogni apertura	Il sensore potrebbe essere accecato	1 2	1 Pulisci la faccia frontale 2 Rimuovi oggetto mascherante
E5			Il rilevatore richiede un apprendimento.	1 2	1 Lanciare l'apprendimento dopo aver regolato l'inclinazione. 2 Tutti gli Uscita di presenza/sicurezza sono attivati.
		E5: FLATNESS	Apprendimento non riuscito.	1 2 3	Verificare che la zona di apprendimento sia libera e uniforme. 2 Lanciare un apprendimento d'installazione: Se la zona è libera sulla sinistra, selezionare: Se la zona è libera sulla destra, selezionare:
		E5: TILT	Apprendimento non riuscito a causa dell'angolo di inclinazione.	1 2	1 Regolare l'angolo d'inclinazione (max. 15° > Diagnostics - LCD). 2 Lanciare un apprendimento d'installazione.
		E5: AZIMUTH	Apprendimento non riuscito a causa dell'inclinazione laterale.	1 2	1 Regolare l'inclinazione laterale (max. 45° > Diagnostics - LCD). 2 Lanciare un apprendimento d'installazione.
		E5: HEIGHT	Apprendimento non riuscito a causa dell'altezza di montaggio.	1 2	1 Regolare l'altezza di montaggio (max. 6 m, min. 2 m) 2 Lanciare un apprendimento d'installazione.
		E5: TIME-OUT	Apprendimento non riuscito a causa di movimento nel campo di rilevazione.	1 2	1 Lanciare un apprendimento d'installazione. Fare in modo che non ci siano movimenti rilevati per almeno 5 secondi mentre il LED inizia a lampeggiare in rosso e verde. 2 Cambiare leggermente posizione e rilanciare l'apprendimento di installazione.
		E5: TEACH-IN REMINDER		1	1 Premere OK (LCD) per tornare al display di rilevamento.
E6		E6: FQ OUT	Uscita 1 rilevatore guasto.	!	Sostituire il rilevatore.
E8		E8: ERROR NAME	Errore critico	!	Il sensore deve essere riparato.
		E8: MOTOR		1 2 3	1 Se la temperatura è negativa, impostare il riscaldamento su "AUTO". 2 Riavviare il sensore. 3 Avvio del riscaldamento automatico per un inizio corretto.
		LED ARANCIONE acceso.	Il rilevatore ha un problema di memoria.	!	Sostituire il rilevatore.
		LED ARANCIONE acceso 5 sec.	Rilevatore installato in un angolo e perpendicolare al muro	1	1 Riduzione del numero di tende tramite LCD (Quick start > More > Nb curtains)
			Masking : Ostacolo in posizione sopraelevata davanti alla porta (specchio del traffico).	2	2 Riduzione del numero di tende tramite LCD (Quick start > More > Nb curtains)
		Il LED e il display LCD sono spenti.		1	1 Controllare i cablaggi. 1 Controllare i pin e le connessioni sul lato rilevatore.
		La porta non reagisce.	La modalità di assistenza è attiva.	1	1 Uscire dalla modalità di assistenza (vedere a pag. 12)
		Il prodotto non risponde al telecomando.	Il rilevatore è protetto da password.	1	1 Inserire la password corretta. Se il codice è stato dimenticato, togliere e ridare alimentazione per accedere al rilevatore senza inserire una password entro 1 min.
		La rilevazione del movimento è troppo ritardata.	Il rilevatore ha un angolo negativo eccessivo.	1	1 Ridurre l'inclinazione del rilevatore.





## SPECIFICHE TECNICHE

<b>Tecnologia</b>	LASER Scanner, misura del tempo di volo (7 tende laser)
<b>Metodo di rilevazione</b>	Movimento, presenza, altezza e velocità
<b>Campo di rilevazione</b>	Larghezza: 1 x altezza di montaggio; Profondità: 1 x altezza di montaggio (minimo)
<b>Profondità della prima tenda</b>	0.5 cm/m (altezza di montaggio)
<b>Altezza di montaggio tipica</b>	2m - 10m
<b>Fattore di riflettività min.</b>	> 2 % (del pavimento e dell'oggetto) (misurato a un max. di 6 m nel campo di sicurezza)
<b>Dim. tipica min. oggetti</b>	70 cm x 30 cm x 20 cm
<b>Caratteristiche ottiche</b>	LASER IR: Lunghezza d'onda 905 nm; potenza d'impulso in uscita <0.1mW; Classe 1 LASER visibile: Lunghezza d'onda 650 nm; potenza in uscita <1 mW; Classe 2
<b>Comunicazione bluetooth</b>	larghezza di banda operativa: 2402 MHz - 2480 MHz potenza trasmessa massima: 12 dBm
<b>Tensione di alimentazione*</b>	12 V - 24 V AC -10%/+20% ; 12 V - 30 V DC -10%/+20% sulla parte terminale del sensore
<b>Potenza assorbita</b>	riscaldamento spento: < 2,5 W Riscaldamento automatico: < 10 W, max. 15 W
<b>Tempo di risposta</b>	Tip. 230 ms; max. 800 ms (a seconda delle impostazioni di immunità)
<b>Uscita*</b>	2 relè allo stato solido (isolamento galvanizzato - senza polarità) 24 V CA 30 V CC (tensione max. di commutazione:) - 100 mA (corrente max. di commutazione:) - in modalità di commutazione: NA/NC - in modalità frequenza: segnale a impulsi (f = 100 Hz +/- 10%) 1 relè elettromeccanico (isolamento galvanico - senza polarità) 42 V DC/AC Tensione di picco (tensione max. di commutazione:) - 500 mA (corrente max. di commutazione:)
<b>Entrata test*</b>	30 V CC (tensione max. di commutazione:) - bassa < 1 V, alta > 10 V (soglia di tensione:)
<b>Segnali LED</b>	3 LED
<b>Dimensioni</b>	200 mm (A) x 150 mm (L) x 100 mm (P) (circa)
<b>Materiale / Colore</b>	PC/ASA / Nero
<b>Angoli di rotazione su staffa</b>	45° a destra, 15° a sinistra (bloccabile)
<b>Angoli di inclinazione su staffa</b>	da -10° a +5°
<b>Grado di protezione</b>	IP65
<b>Gamma di temperatura</b>	da -30 °C a +60 °C

*Le specifiche sono soggette a modifiche senza preavviso. Tutti i valori sono stati misurati in condizioni specifiche.*

\* Le fonti elettriche esterne devono rispettare i limiti di tensioni specifiche, max 15 W e assicurare un isolamento doppio dalle tensioni primarie.

BEA SA | LIEGE Science Park | Allée des Noisetiers, 5 - 4031 ANGLEUR [BELGIUM] | T +32 4 361 65 65 | F +32 4 361 28 58 | info-eu@beasensors.com | www.beasensors.com



Con la presente, BEA dichiara che LZR®-WIDESCAN è conforme alle direttive europee: RED 2014/53/EU - RoHS2 2011/65/EU. La dichiarazione di conformità completa è disponibile sul nostro sito Web.



Questo prodotto deve essere smaltito separatamente dai rifiuti domestici indifferenziati

